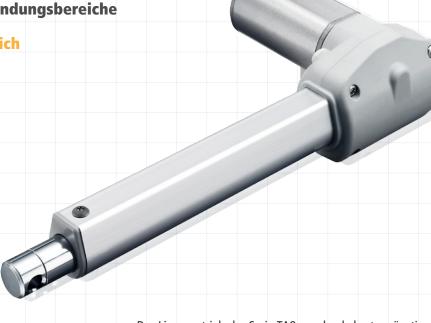
- Komfortbereich
- Ergo-Geräte



Der Linearantrieb der Serie TA9 wurde als kostengünstige, kompakte Lösung speziell für die Möbelindustrie entwickelt, bei der die Kraft nicht geopfert werden darf. Dieser TA9 Linearantrieb ist mit einem Getriebe aus speziellem Kunststoff ausgestattet, welches dem TA9 Tragfähigkeiten bis zu 2500N ermöglicht.

#### **Eckwerte**

- Spannung
- Max. Belastung
- Max. Geschwindigkeit bei Vollast
- Min. Einbaulänge
- Farbe
- Schutzart
- Normen, Richtlinien
- Umgebungstemperatur
- Option

12 V DC oder 24 V DC 2500 N Druck / 1000 N Zug 24.5 mm/s (bei 300 N Druck/Zug)

Hublänge+140 mm Schwarz oder Grau

bis IP66

**EMC** 

+5 °C ~ +45 °C

Hallsensor(en)

... wo auf Kraft nicht verzichtet werden kann.

Technische Änderungen und Irrtümer vorbehalten.



# Technische Änderungen und Irrtümer vorbehalten.

# **Last und Geschwindigkeit**

MOTOR-	L	ast	Selbst-	Strom 2)	Geschwir	ndigkeit 2)
CODE	Druck	Zug	hemmung 1)	Vollast 24 VDC	Leerlauf (32 VDC)	Vollast (24 VDC)
	[N)	(N)	[N]	[A]	[mm/s)	[mm/s)
		Dr	ehzahl 4100 mi	n <sup>-1</sup>		
Α	2000	1000	2000	2.8	9.8	4.8
В	1500	1000	800	2.8	13.6	6.4
С	1000	1000	300	3.2	26.0	10.9
D	800	800	200	3.5	37.0	15.3
F	500	500	100	3.5	58.0	24.0
		Dr	ehzahl 3800 mi	n-1		
G	2500	1000	2500	2.8	9.5	5.0
Н	2000	1000	1000	3.0	13.3	7.0
1	1500	1000	500	4.0	26.2	11.0
K	1000	1000	250	4.0	36.5	16.0
L	700	700	150	4.0	57.0	24.0
		Dr	ehzahl 3300 mi	n <sup>-1</sup>		
M	1500	1000	1500	1.8	8.0	4.0
N	1000	1000	800	1.8	11.2	5.9
0	500	500	300	1.4	21.6	11.3
P	400	400	200	1.4	30.0	15.7
Q	300	300	100	1.4	47.0	24.5
		Dr	ehzahl 2200 mi	n-1		
V	2000	1000	2000	1.5	5.7	2.6
R	1500	1000	1000	1.5	8.2	3.7
S	1000	1000	500	1.5	15.4	6.0
T	700	500	250	1.3	22.8	10.0
U	500	300	150	1.3	36.0	16.0

Elektrozylind

#### Anmerkungen

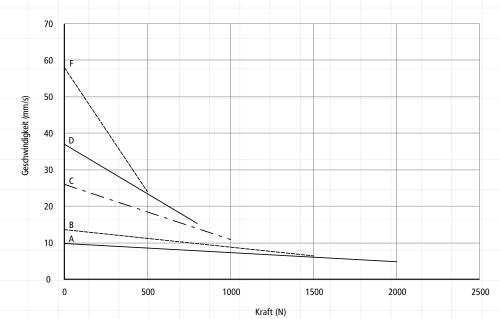
- 1) Die Selbsthemmung wird nur erreicht, wenn die Motoranschlüsse kurzgeschlossen sind. Unsere Speise- und Steuereinheiten sind mit dieser Fuktion ausgerüstet.
- 2) Beim 12 V-Motor sind die Ströme ca. doppelt so hoch wie beim 24 V-Motor; die Drehzahl ist bei beiden Motoren gleich hoch.



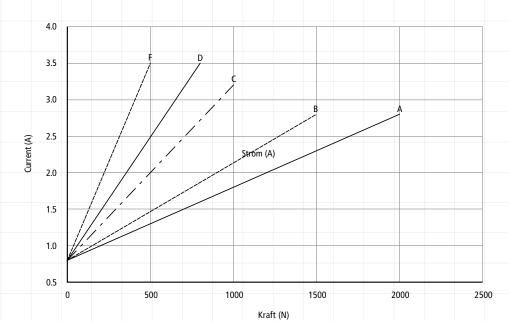
# **Kennlinien (24 VDC-Motor)**

Drehzahl 4100 min<sup>-1</sup>





#### Strom vs. Kraft



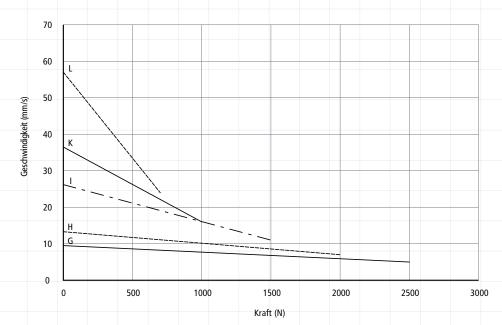
#### **Anmerkung**

• Die Kennlinien geben theoretische Werte wieder.

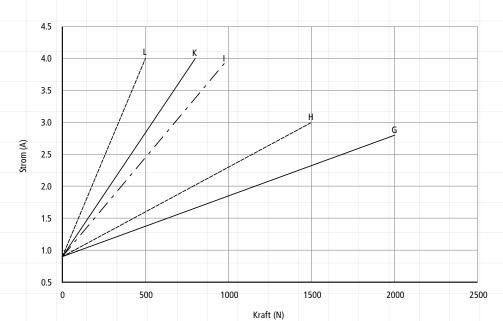
# **Kennlinien (24 VDC-Motor)**

Drehzahl 3800 min-1





#### Strom vs. Kraft



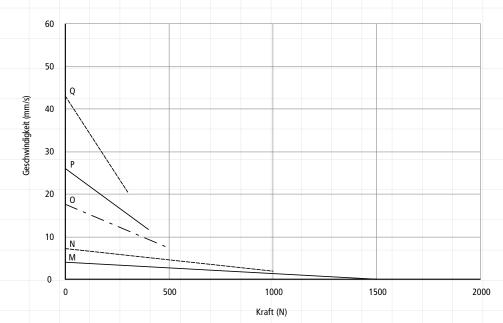
#### **Anmerkung**

• Die Kennlinien geben theoretische Werte wieder.

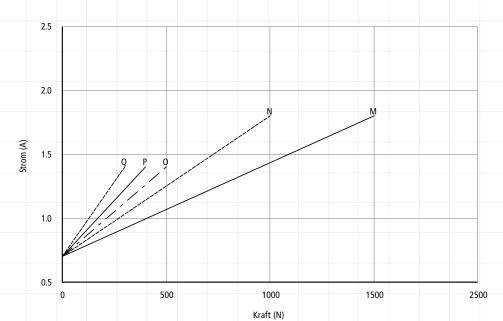
# **Kennlinien (24 VDC-Motor)**

Drehzahl 3300 min<sup>-1</sup>





#### Strom vs. Kraft



#### **Anmerkung**

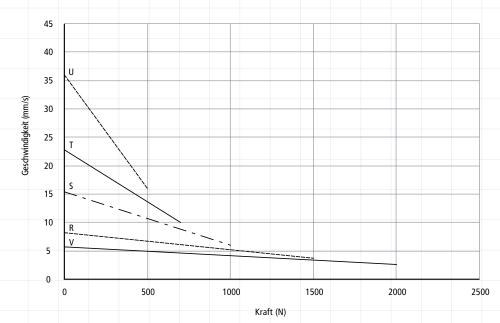
• Die Kennlinien geben theoretische Werte wieder.



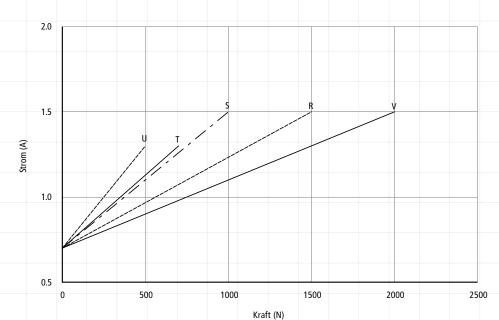
# **Kennlinien (24 VDC-Motor)**

Drehzahl 2200 min-1





#### Strom vs. Kraft

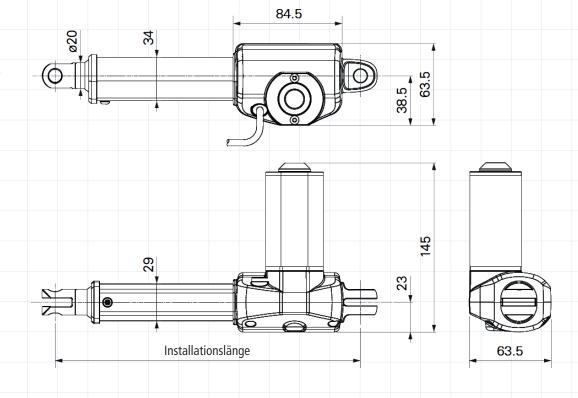


#### **Anmerkung**

• Die Kennlinien geben theoretische Werte wieder.



Standard-Masse (mm)



#### Installationslänge (mm)

#### Installationslänge ≥ Hublänge+A+B

A		
Code Gehäuseanschluss	Code Ausführung Kopf	Code Ausführung Kopf
	1, 2	3, 4
1	140 mm	153 mm

В	
Hublänge (mm)	В
0~200	-
>200	Für Hublänge > 200 mm: pro 50 mm zusätzlichen Hub + 5 mm

#### **Beispiel**

TA9-Hub 230 mm, Gehäuseseite-Anschluss 1, Ausführung Kopf 1: Eingefahrene Länge = 230 mm + 140 mm + 5 mm = 375 mm.



# **Elektrozylinder TA9**

Seite 8

#### **Anschlussbelegung**

CODE*	Pin	Pin	Pin	Pin	Pin	Pin
	1	2	3	4	5	6
	(Grün)	(Rot)	(Weiss)	(Schwarz)	(Gelb)	(Blau)
1	ausfahren (VDC+)	_	_	_	einfahren (VDC+)	_
2	ausfahren (VDC+)	-	mittlerer ES Pin B	mittlerer ES Pin A	einfahren (VDC+)	_
3	ausfahren (VDC+)	gemeinsam	ES ausgefahren	_	einfahren (VDC+)	ES eingefahren
4	ausfahren (VDC+)	gemeinsam	ES ausgefahren	mittlerer ES	einfahren (VDC+)	ES eingefahren

#### **Anmerkung**

\* Für Endschalterfunktionen s. Typenschlüssel Seite 9.

# Elektrozylinder TA9

Seite 9

Spannung	1 = 12 V	2 = 24 V			
Kraft und Geschwindigkeit	s. Seite 2				
Hublänge (mm)					
Einbaulänge (mm)	s. Seite 7				
Gehäuseanschluss (s. Seite 10)	1 = Bohrung 8.0 mm, Schlitz 5.0 mm				
Ausführung Kopf (s. Seite 10)	1 = Bohrung 8.0	) mm	3 = Gabelkopf, Schlitz 6.0 mm, Bohrung 8.0 mm		
Lage Gehäuse- anschluss (s. Seite 10)	1 = 0°	2 = 90°			
Farbe	1 = Schwarz	2 = Grau (Panto	ne 428C)		
Schutzart	1 = Ohne	2 = IP54	3 = IP66		
Spezielle Spindel- funktionen	0 = Ohne (Stand	lard)	2 = Nur Druckkraft		
Endschalter	1 = Zwei Endschalter in den Endlagen, intern verdrahtet 2 = Zwei Endschalter in den Endlagen, intern verdrahtet + Endschalter in Mittelposition heraus 3 = Zwei Endschalter in den Endlagen, herausgezogen 4 = Zwei Endschalter in den Endlagen, herausgezogen + Endschalter in Mittelposition herausgezogen				
Ausgangssignale	0 = Ohne	4 = Hallsensor 1	K 5 = Hallsensor 2K		
Kabelanschluss (s. Seite 10)	1 = DIN 6P, 90°	Stecker	2 = Verzinnte Leiter		
Kabellänge	1 = Gerade, 50 2 = Gerade, 75 3 = Gerade, 100 4 = Gerade, 125	0 mm 0 mm	5 = Gerade, 1500 mm 6 = Gerade, 2000 mm 7 = Spiralkabel, 200 mm 8 = Spiralkabel, 400 mm		

Es liegt in der Verantwortung des Kunden, die Eignung unserer Produkte für spezifische Anwendungen zu prüfen. Technische Änderungen an unseren Produkten sind ohne vorhergehende Ankündigung möglich.

# Elektrozylinder TA9

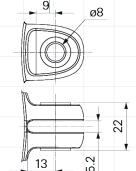
Seite 10

# Typenschlüssel – Anhang

TA9

Gehäuseanschluss

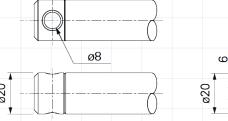
1 = Bohrung 8.0 mm, Schlitz 5.0 mm



Ausführung Kopf

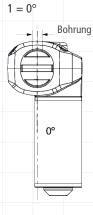
1 = Bohrung 8.0 mm

3 = Gabelkopf, Schlitz 6.0 mm, Bohrung 8.0 mm

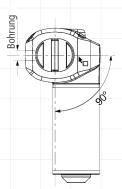


80 08

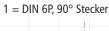
Lage Gehäuseanschluss



2 = 90°



Kabelanschluss



2 = Verzinnte Leiter

