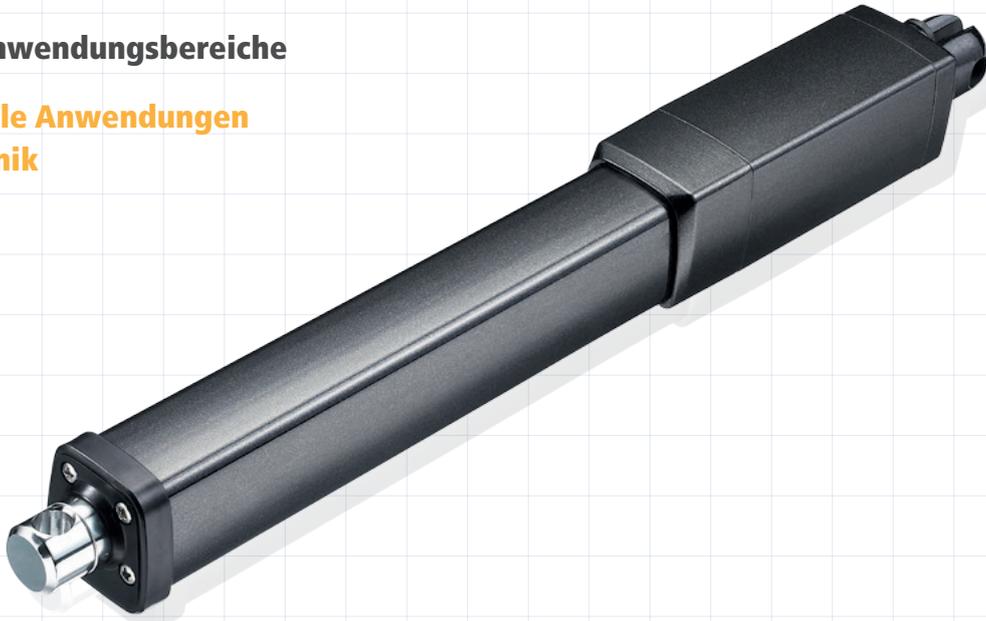


Elektrozyylinder JP4

Typische Anwendungsbereiche

- Industrielle Anwendungen
- Haustechnik



Die Elektrozyylinder der Serie JP4 sind dem JP3 ähnlich, wurden jedoch für industrielle Anwendungen entwickelt, die eine höhere Last und Geschwindigkeit erfordern. Die Schutzart IP69K gewährleistet, dass sie hohen Temperaturen, Hochdruckwasserstrahlen und dem Eindringen von Staub und anderen festen Verunreinigungen standhalten. Für die Synchronisation und Positionserfassung kann der JP4 mit Hallsensoren ausgestattet werden.

Eckwerte

- | | |
|------------------------------------|----------------------------------|
| • Spannung | 12 V DC oder 24 V DC |
| • Max. Belastung | 4500 N Druck / 3000 N Zug |
| • Max. Geschwindigkeit bei Vollast | 24.0 mm/s (bei 500 N-Ausführung) |
| • Hublänge | 20 ~ 500 mm |
| • Min. Einbaulänge | Hublänge+289 mm |
| • Schutzart | bis IP69K |
| • Farbe | Schwarz oder Grau |
| • Umgebungstemperatur | -5 °C ~ +65 °C |
| • Umgebungstemperatur bei Vollast | +5 °C ~ +45 °C |
| • Lagertemperatur | -40 °C ~ +70 °C |

Ein In-Line Elektrozyylinder speziell entwickelt für enge Einbausituationen.

Last und Geschwindigkeit

CODE	Last		Selbsthemmung 1)	Strom 2)		Geschwindigkeit	
	Druck [N]	Zug (N)		Leerlauf 24 VDC [A]	Vollast 24 VDC [A]	Leerlauf 24 VDC [mm/s]	Vollast 24 VDC [mm/s]
Drehzahl 3800 min⁻¹, Einschaltdauer 10%							
B	4500	3000	4500	0.75	3.5	5.1	3.2
C	3500	3000	3000	0.75	3.2	7.3	4.8
D	2500	2500	2000	0.8	3.2	10.0	6.2
E	1500	1500	1000	0.8	2.2	13.0	10.3
F	1000	1000	700	0.8	2.2	19.0	15.5
G	500	500	500	0.8	2.0	29.0	24.0

Anmerkungen

- 1) Die Selbsthemmung wird nur erreicht, wenn die Motoranschlüsse kurzgeschlossen sind. Unsere Speise- und Steuereinheiten sind mit dieser Funktion ausgerüstet.
- 2) Beim 12 V-Motor sind die Ströme ca. doppelt so hoch wie beim 24 V-Motor; die Drehzahl ist bei beiden Motoren gleich hoch.

Anschlussbelegung

CODE*	Pin 1 ● (Grün)	Pin 2 ● (Rot)	Pin 3 ○ (Weiss)	Pin 4 ● (Schwarz)	Pin 5 ● (Gelb)	Pin 6 ● (Blau)
1	ausfahren (VDC+)	–	–	–	einfahren (VDC+)	–
2	ausfahren (VDC+)	–	mittlerer ES Pin B	mittlerer ES Pin A	einfahren (VDC+)	–
3	ausfahren (VDC+)	gemeinsam	ES ausgefahren	–	einfahren (VDC+)	ES eingefahren
4	ausfahren (VDC+)	gemeinsam	ES ausgefahren	mittlerer ES	einfahren (VDC+)	ES eingefahren

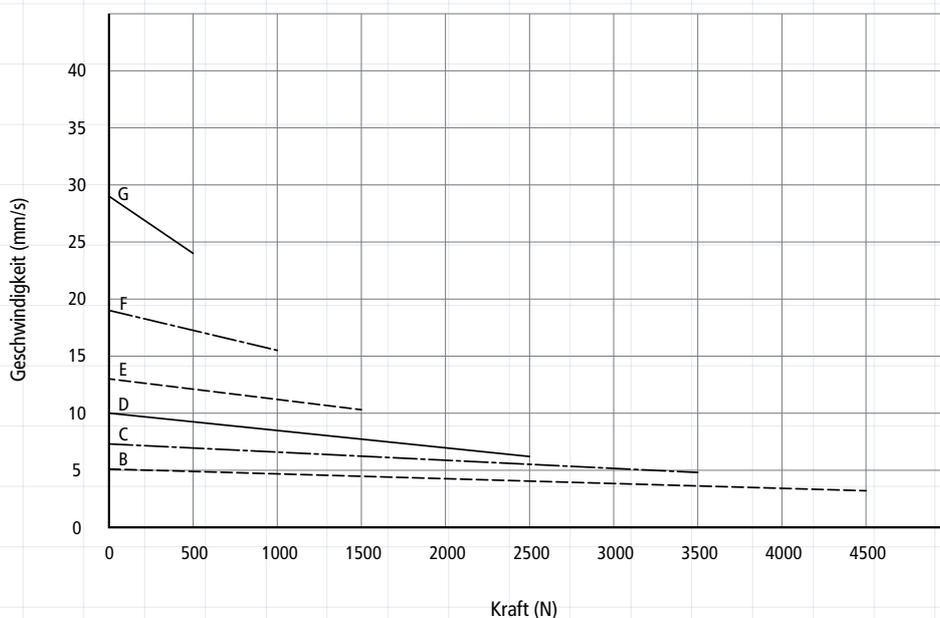
Anmerkung

- * Für Endschaltefunktionen s. Typenschlüssel Seite 5.

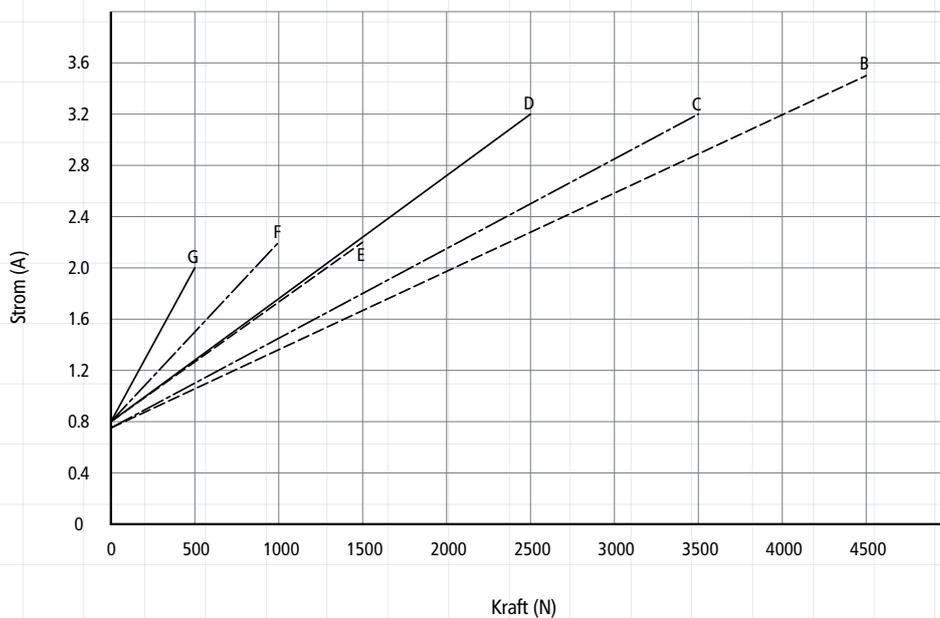
Kennlinien (24 VDC-Motor)

Drehzahl 3800 min⁻¹, Einschaltdauer 10%

Geschwindigkeit vs. Kraft



Strom vs. Kraft

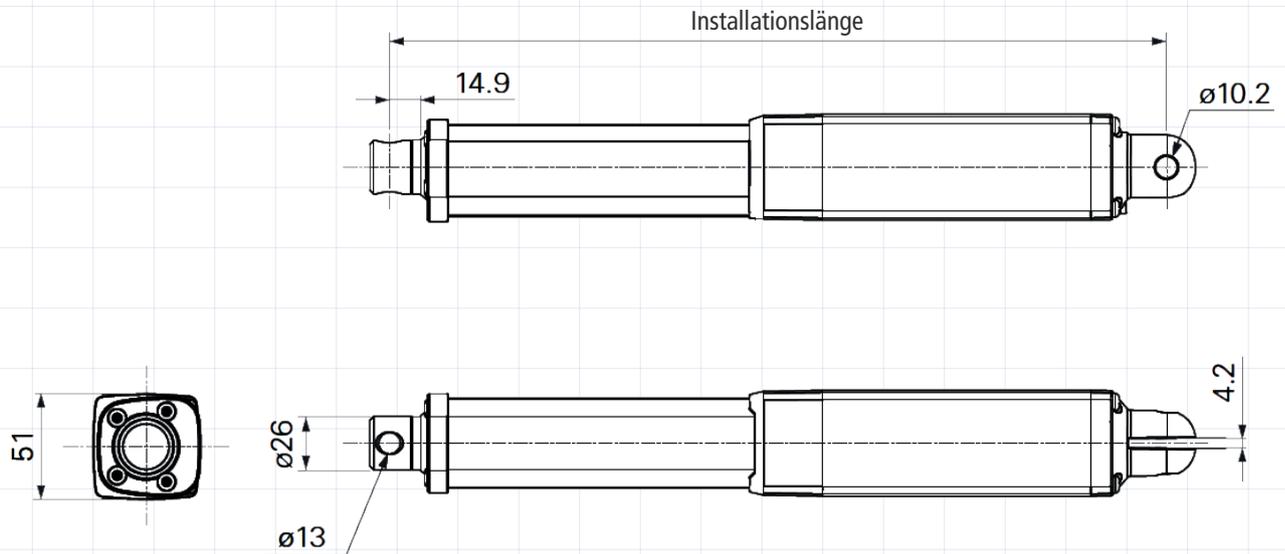


Anmerkung

- Die Kennlinien geben theoretische Werte wieder.

Masse

Standard-Masse (mm)



Installationslänge (mm)

Installationslänge \geq Hublänge+A+B

A	
Code Ausführung Kopf	A
1	+289

B	
Hublänge (mm)	B
20~150	-
151~200	-
201~250	+10
251~300	+20
301~350	+30
351~400	+40

Für Hublänge > 400 mm: pro 50 mm zusätzlichen Hub +10 mm.

Typenschlüssel (z.B.: JP4-1E-200489-11113-01021)

JP4-

<input type="checkbox"/>	Spannung	1 = 12 V	2 = 24 V	5 = 24 V, PTC
<input type="checkbox"/>	Kraft und Geschwindigkeit	S. Seite 2		
-				
<input type="checkbox"/>	Hublänge (mm)			
<input type="checkbox"/>				
<input type="checkbox"/>				
<input type="checkbox"/>	Einbaulänge (mm)	S. Seite 5		
<input type="checkbox"/>				
<input type="checkbox"/>				
-				
<input type="checkbox"/>	Gehäuseanschluss	1 = Gabelkopf Aluminium, Schlitz 4.2 mm, Tiefe 18.0 mm, Bohrung Ø 10.2 mm		
<input type="checkbox"/>	Ausführung Kopf	1 = Bohrung 13.0 mm		
<input type="checkbox"/>	Lage Gehäuseanschluss (Gegenuhrzeigersinn)	1 = 0°		
<input type="checkbox"/>	Farbe	1 = Schwarz	2 = Grau (Pantone 428C)	
<input type="checkbox"/>	Schutzart	1 = Ohne 2 = IP54	3 = IP66 5 = IP66W	6 = IP66D 7 = IP68 8 = IP69K
-				
<input type="checkbox"/>	Spezielle Spindel-funktionen	0 = Ohne (Standard)		
<input type="checkbox"/>	Endschalter	1 = Zwei Endschalter in den Endlagen, intern verdrahtet 2 = Zwei Endschalter in den Endlagen, intern verdrahtet + Endschalter in Mittelposition herausgezogen 3 = Zwei Endschalter in den Endlagen, herausgezogen 4 = Zwei Endschalter in den Endlagen, herausgezogen + Endschalter in Mittelposition herausgezogen		
<input type="checkbox"/>	Ausgangssignale	0 = Ohne	1 = Hallsensor 1K	2 = Hallsensor 2K
<input type="checkbox"/>	Kabelanschluss	1 = DIN-Stecker, 6pin, 90°		2 = Verzinnete Leiter
<input type="checkbox"/>	Kabellänge	0 = Gerade, 100 mm 1 = Gerade, 500 mm	3 = Gerade, 1000 mm	

Nutzung

Es liegt in der Verantwortung des Kunden, die Eignung unserer Produkte für spezifische Anwendungen zu prüfen. Technische Änderungen an unseren Produkten sind ohne vorhergehende Ankündigung möglich.