

# Elektrozylinder TA16

TA16-K-D2010

Seite 1

Der starke Leisetreter...  
bis **3500N** bei **53dBA**



## Typische Anwendungen

- **Industrieanwendungen**
- **Medizinaltechnik**
- **Möbeltechnik**

Der neue TA16 ist ähnlich wie der TA2 aufgebaut, wurde jedoch speziell für geräuscharme Applikationen entwickelt. Der schlanke Elektrozylinder ist optional mit Schutzart IP66 und/oder Hallsensor als Inkrementalgeber erhältlich. Der TA16 erfüllt IEC60601-1 und ES60601-1.

### Eigenschaften:

Motorspannung	12 / 24 / 36 / 48VDC
max. Belastung	3,500N (Zug/Druck)
max. Geschwindigkeit	6.2...23.5mm/s
Hublängen	20~600mm
Einbaulänge	Hublänge+112mm
Farbe	Silber
Schutzart	Bis IP66
Optionen	Potentiometer / Hallsensor
Zertifizierung	ES60601-1 und IEC60601-1
Betriebstemperatur	+5°C~+45°C
Geräuscharm und kompakt für einen einfachen Einbau	

## Kraft und Geschwindigkeit

CODE	Kraft (N)		Selbst-hemmung (N)	Nennstrom (A)		Geschwindigkeit (mm/s)		Geräusch (dBA)
	Druck	Zug		Unbelastet 32V DC	Volllast 24V DC	Unbelastet 32V DC	Volllast 24V DC	
<b>Motordrehzahl (3800 min<sup>-1</sup>)</b>								
A	2500	2500	2500	1.7	2.6	5.2	3.0	≤ 52
B	2000	2000	2000	1.7	2.6	8.3	4.7	≤ 52
C	1500	1500	1500	1.7	2.6	11.9	7.0	≤ 52
D	1000	1000	1000	1.7	2.6	17.7	10.3	≤ 52
<b>Motordrehzahl (5200 min<sup>-1</sup>)</b>								
G	3500	3500	3500	2.0	4.7	11.0	6.2	≤ 58
J	2000	2000	2000	2.0	3.7	17.0	10.5	≤ 58
K	1500	1500	1500	2.0	3.5	23.5	13.5	≤ 58

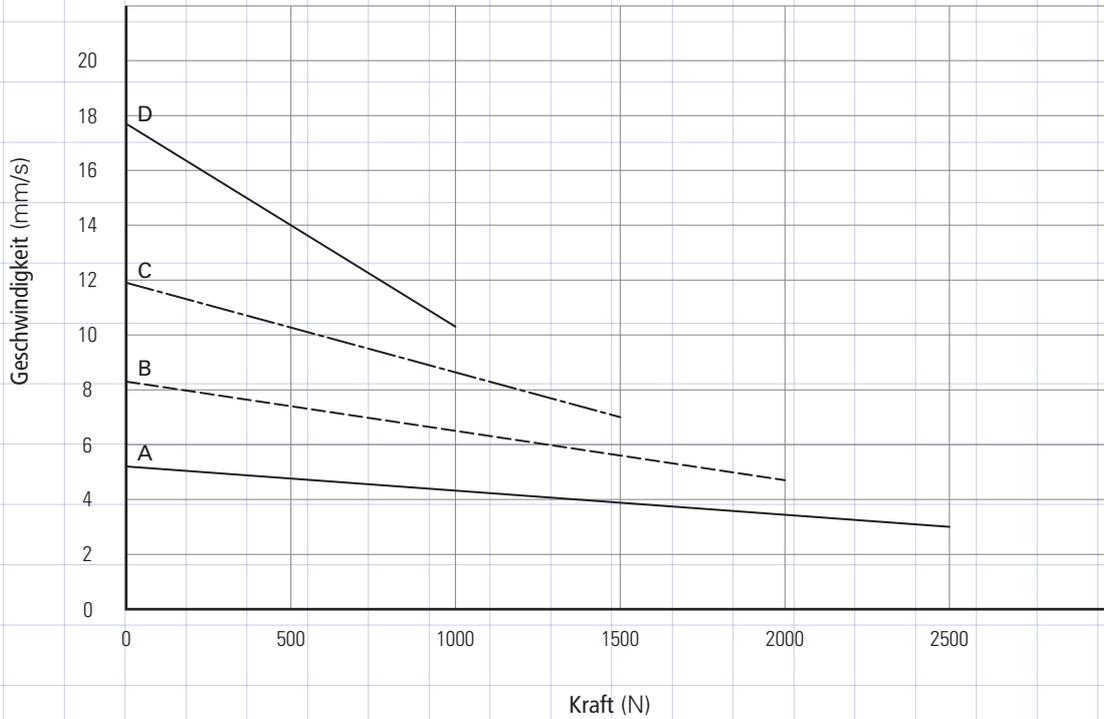
## Maximal zulässige Hublängen

CODE	Last (N)	max. Hublänge (mm)
G	≤ 3500	300
A	≤ 2500	400
B, J	≤ 2000	450
C, K	≤ 1500	500
D	≤ 1000	600

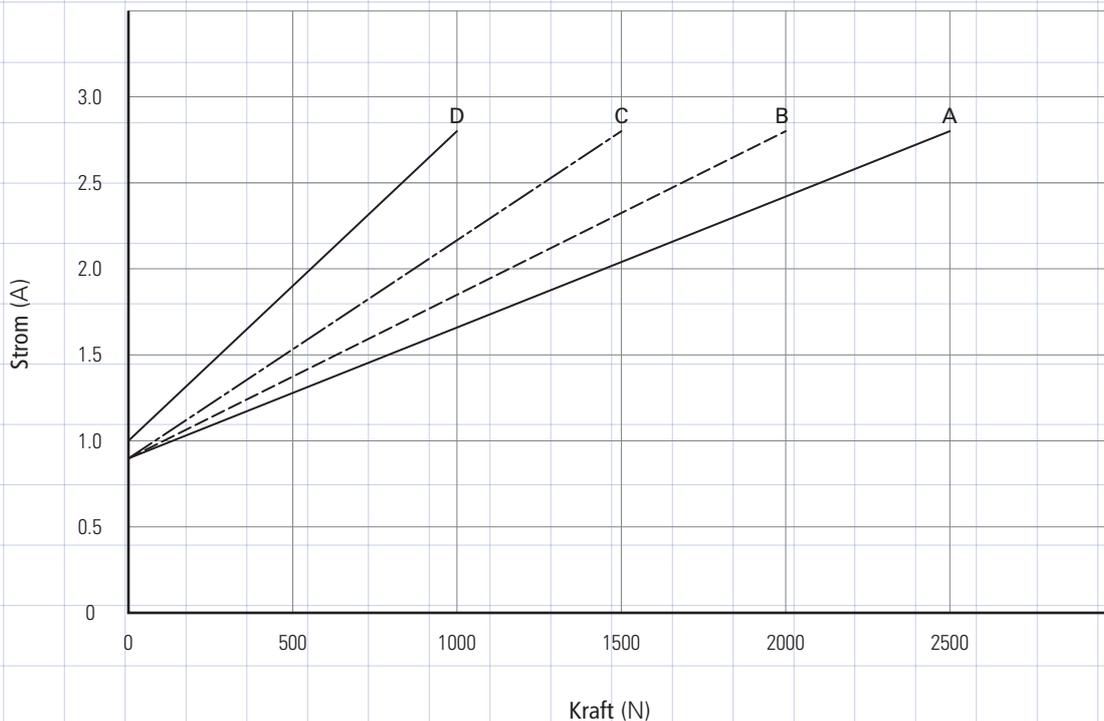
## Kennlinien

Motorgeschwindigkeit (3800 min<sup>-1</sup>)

Geschwindigkeit vs. Kraft



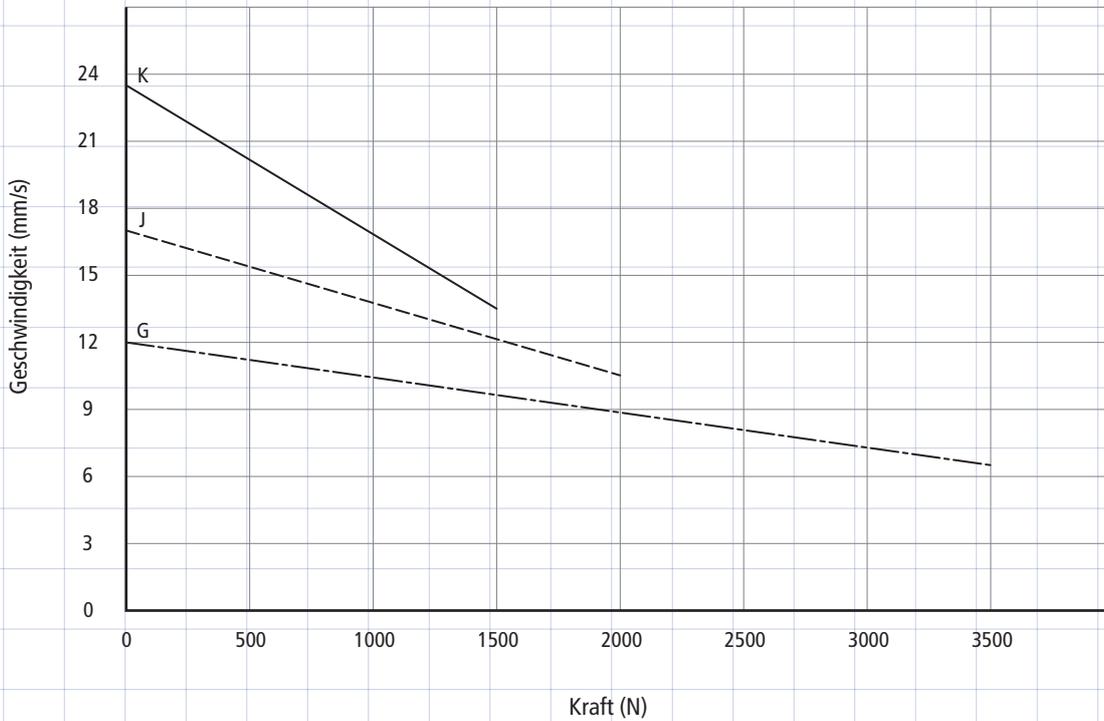
Strom vs. Kraft



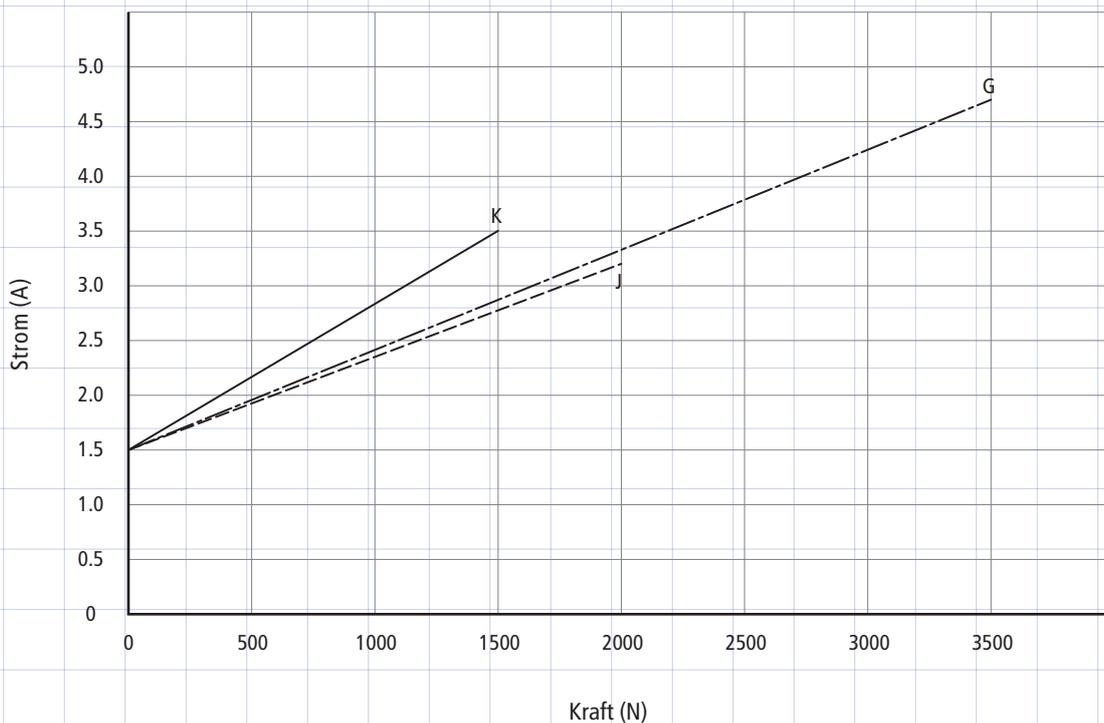
## Kennlinien

Motordrehzahl 5200 in<sup>-1</sup>

Geschwindigkeit vs. Kraft

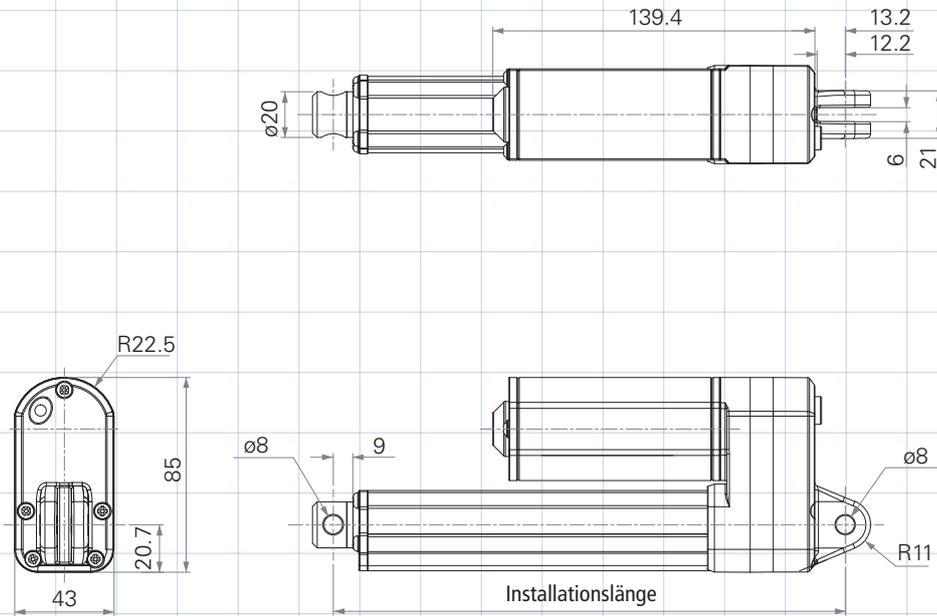


Strom vs. Kraft



## Massbilder

Dimensionen in mm



## Kabelfarben

CODE*	Pin	1	2	3	4	5	6
		● grün	● rot	○ wei	● schwa	● gelb	● blau
1	Ausfahren (VDC+)	-	-	-	-	Einfahren (VDC+)	-
2	Ausfahren (VDC+)	-	ES Mitte Pin B	ES Mitte	Einfahren (VDC+)	-	-
3	Ausfahren (VDC+)	Gemeinsam	ES Ausfahren	-	Einfahren (VDC+)	ES Eingefahren	-
4	Ausfahren (VDC+)	Gemeinsam	ES Ausfahren	ES Mitte	Einfahren (VDC+)	ES Eingefahren	-

## Bemerkung

\* Siehe Typenschlüssel für Kode

## Installationslänge in mm

1. Berechnungsformel  $A+B+C+D = Y$
2. Installationslänge  $\geq$  Hublänge+Y

A = Anschlüsse	Anschluss gehäuseseitig
Anschluss Kolbenstange	1, 2, 3
1	+112
2	+112
3	+112
4	+122
5	+122
6	+122

B = Belastung und Hub	Kraft (N)	
Hub (mm)	< 3500	=3500
20~150	-	+13
151~200	+8	+21
201~250	+8	+21
251~300	+13	+26
301~350	+13	+26
351~400	+18	+31
401~450	+23	+36
451~500	+28	+41
501~550	+33	+46
551~600	+38	+51

C = Spindelausführung und Last	Last (N)		
	A, B	G	C, D, J, K
0	-	-	-
1	+10	+5	+10
2	+2	+2	+2
3	+12	+7	+12

D = Signale	
Code	
0	-
1	+36
4	-
5	-

## Typenschlüssel

TA16

<input type="checkbox"/>	<b>Spannung</b>	1 = 12V DC	2 = 24V DC	3 = 36V DC	4 = 48V DC
<input type="checkbox"/>	<b>Code für Kraft und Geschwindigkeit gem. Seite 2</b>				
<input type="checkbox"/>	<b>Hublänge gem. Seite 2 (mm)</b>				
<input type="checkbox"/>	<b>Installationslänge gem. Seite 6 (mm)</b>				
<input type="checkbox"/>	<b>Gehäuseseitiger Anschluss</b>	1 = Aluminiumguss, Gabelkopf, Schlitz: 6.0mm, Tiefe: 12.2mm, Bohrung: 6.4mm 2 = Aluminiumguss, Gabelkopf, Schlitz: 6.0mm, Tiefe: 12.2mm, Bohrung: 8.0mm 3 = Aluminiumguss, Gabelkopf, Schlitz: 6.0mm, Tiefe: 12.2mm, Bohrung: 10.0mm			
<input type="checkbox"/>	<b>Anschluss Hubstange</b>	1 = Aluminiumguss, Bohrung: 6.4mm 2 = Aluminiumguss, Bohrung: 8.0mm 3 = Aluminiumguss, Bohrung: 10.0mm 4 = Aluminiumguss, Gabelkopf, Schlitz: 6.0mm, Tiefe: 13mm, Bohrung: 6.4mm 5 = Aluminiumguss, Gabelkopf, Schlitz: 6.0mm, Tiefe: 13mm, Bohrung: 8.0mm 6 = Aluminiumguss, Gabelkopf, Schlitz: 6.0mm, Tiefe: 13mm, Bohrung: 10.0mm			
<input type="checkbox"/>	<b>Position gehäuseseitiger Anschluss</b>	1 = 90°	2 = 0°		
<input type="checkbox"/>	<b>Schutzart</b>	1 = IP44	2 = IP54	3 = IP66	
<input type="checkbox"/>	<b>Endschalterfunktion</b>	1 = 2 Endschalter, direkt mit Motorkreis verdrahtet 2 = 2 Endschalter, direkt mit Motorkreis verdrahtet + 1 Endschalter in der Mitte zur Signalisation 3 = 2 Endschalter zur Signalisation 4 = 2 Endschalter zur Signalisation + 1 Endschalter in der Mitte zur Signalisation			
<input type="checkbox"/>	<b>Spindelausführung</b>	0 = Standard	2 = Nur Druckkräfte		
		1 = Sicherheitsmutter	3 = Nur Druckkräfte + Sicherheitsmutter		
<input type="checkbox"/>	<b>Signalisation</b>	0 = Ohne	1 = Potentiometer	4 = Hallsensor 1K	5 = Hallsensor 2K
<input type="checkbox"/>	<b>Stecker</b>	1 = DIN-Stecker 6pin, 90°		C = Y-Kabel	
		2 = verzinnte Enden		E = MOLEX-Stecker 8pin,	
		4 = Audio-Stecker		F = DIN-Stecker 6pin, 180°	
<input type="checkbox"/>	<b>Kabellänge</b>	0 = 100mm	3 = 1000mm	6 = 2000mm	
		1 = 500mm	4 = 1250mm	7 = Spiralkabel 200mm	
		2 = 750mm	5 = 1500mm	8 = Spiralkabel 400mm	